



Picthon

(ピクソン)

(20200421 版)

© 2020 Kazunari Ito

1章 日常生活におけるピクトグラム

ピクトグラムとは？

ピクトグラムとは日本語で絵記号、図記号と呼ばれるグラフィックシンボルで、意味するものの形状を使ってその意味概念を理解させる記号です。ピクトグラムは案内、安全、施設、機器等々、様々な用途で標準化されています。



ピクトグラムは、世界共通の記号表現として世界中で用いられていますが、特に近年のグローバル化やその流れに伴う外国人観光客の急激な増加などの理由もあり、ピクトグラムを題材とする研究が盛んになっています。

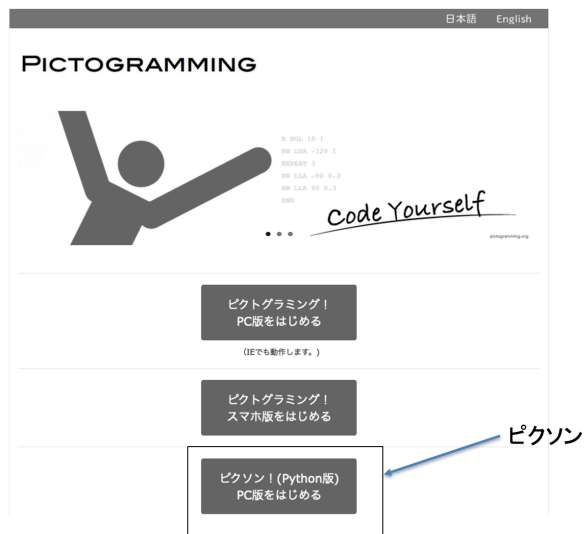
ピクトグラム作成入門

では実際に、これからピクトグラムを作ってみましょう。

ブラウザでピクトグラミングのホームページへアクセスしてください。アドレスはこちらです。「ピクトグラミング」と検索エンジンで検索してアクセスしても結構です。

<https://pictogramming.org>

ピクトグラミングのトップページが表示されました。PC やノート PC でアクセスする場合は、「ピクソン!(Python 版)PC 版を始める」のボタンを押してください。スマートフォンで使えるバージョンも用意されています。このテキストでは PC 版を想定して説明します。



ボタンを押すと「図 アプリケーションの画面」に示すアプリケーションが現れます。直接アドレスを入力してもアクセスできます。PC 版のアドレスは、

<https://pictogramming.org/editor/picthon.html>

スマホ版のアドレスは、

<https://pictogramming.org/editor/picthonsp.html>

です。

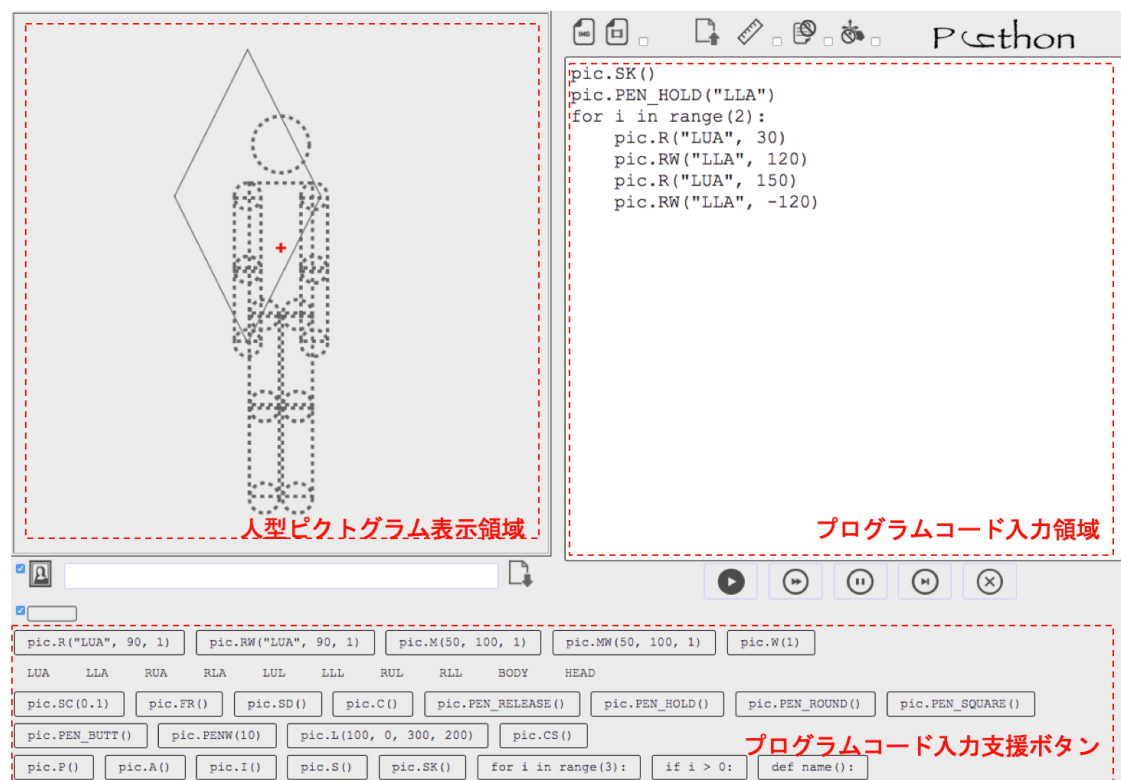


図 Picthon のスクリーンショット

画面は主に 3 つの部分から構成されています。スクリーンショットの図において上部左側は、プログラムの実行結果を表示する人型ピクトグラム表示領域、上部右側はプログラムを入力するプログラムコード入力領域、下部にはプログラムの入力を支援するプログラムコード入力支援ボタン群が配置されています。左上部分のパネルに表示されているのが、人型ピクトグラムです。

動きを記述する

さて、まずは右上の「プログラムコード入力領域」に以下のように入力してみましょう。

```
pic.R("LUA", -120)
```

続けて、実行ボタン  を押してみましょう。はい。左腕が上がりました。



この記述の意味を説明します。

はじめに、**R** を説明します。**R** は「回転 (Rotate)」の意味です。**R** に続くカッコ () の中身は、あとで説明します。

最初の **pic** は人型ピクトグラムを示す名称（識別子）です。みなさんも自分の名前がありますよね。次の "." はドット演算子と呼ばれる記号で、"." のあとの操作（ここでは **R**）をする主体となります。**pic.R** で「**pic** が **R** の操作（動作）をする」という意味になります。言い換えると、人型ピクトグラムが「回転」という動作をするという意味になります。

次の **LUA** というのは、体の部位を示しており、この場合、左上腕 (**LUA**: Left Upper Arm) の意味です。

さらに 2 行目、3 行目を追加しました。下の例では、左上腕を反時計回りに **-120** 度、つまり時計回りに **120** 度回転させています。さらに右下腿 (**RLL**: Right Lower Leg) を反時計回りに **37** 度回転します。それに続けて体全体 (**BODY**) を反時計回りに **-52** 度、つまり時計回りに **52** 度回転させています。

```
pic.R("LUA", -120)
pic.R("RLL", 37)
pic.R("BODY", -52)
```

それぞれの行を文 (**statement**) と呼びます。つまり文を複数記述することで、あなたが画面上の人型ピクトグラムに対して命令する訳です。命令には様式があります。体の部位を回転する場合の命令の様式を表に示します。

命令の様式	処理
<code>pic.R(arg1, arg2)</code>	<code>arg1</code> で指定される体の部位を反時計回りに <code>arg2</code> 度だけ支点を中心に回転する.

初めの **R** が回転を意味する命令の種類です. 今後 **R** 命令だけでなく色々な命令が出てきます. 次の **arg1**, **arg2** はいずれも引数 (argument) といい, 外部から与えられる数や文字のことを言います. Picthon (ピクソン) では, あなたがあなたの分身である人型ピクトグラムに命令をします, 外部とはあなたのことです. 普通, 回転 (**R**) しろ! と言われただけでは, どこを (左腕なの? 右足なの?) とか何度回転するのとか聞き返すと思います. つまり曖昧なく命令を実行するために与える数字や文字 (ここでは **RLL** とか **37** とか) のことを引数というわけです.

ここで, 1 つ目の引数 (argument) **arg1** は体の部位を示す文字列を指定します. 体と頭を組み合わせた部位が 1 つと, 上腕, 前腕, 大腿, 下腿が左右それぞれ 1 つの計 9 種の部位から構成されます. 「図 人型ピクトグラムを構成する部品」に示します. **BODY** 以外の体の部位は英字 3 文字で表しています. 1 文字目は左側 (**L**eft) か右側 (**R**ight), 2 文字目は上側 (**U**pper) か下側 (**L**ower), 3 文字目は腕 (**A**rm) か足 (**L**eg) からです.

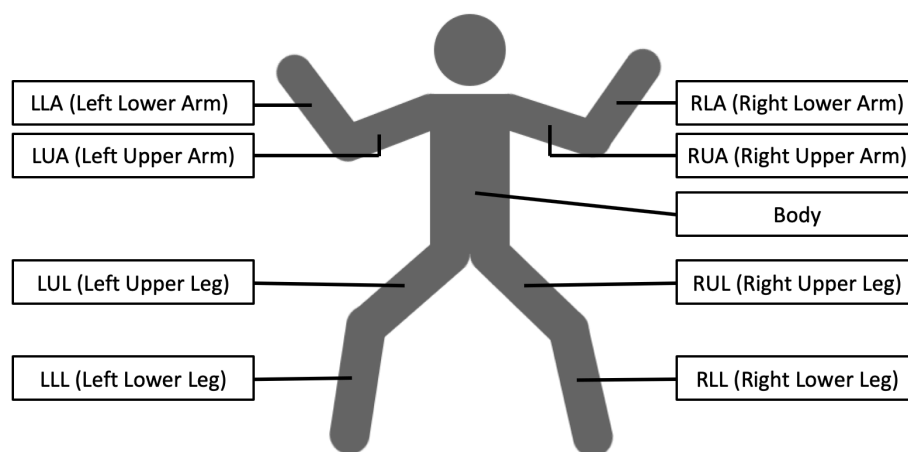


図 人型ピクトグラムを構成する部品

次の 2 つ目の引数 **arg2** は回転する角度を示しています. 反時計回りが正の値になります. 負の値を使って時計回りの角度も表現できます.

ちなみに、命令の名称や体の部位は大文字小文字どちらでも構いません。よって

```
pic.r("rll", 37)
pic.R("Body", -52)
```

も同じように動きます。

他には次のような命令があります。SD という命令を使うことで、正面からでなく横から見た側面方向のピクトグラムも作成することができます。

命令	処理
<code>pic.FR()</code>	人型ピクトグラムを正面向きにする。(初期状態)
<code>pic.SD()</code>	人型ピクトグラムを側面向きにする。
<code>pic.C()</code>	人型ピクトグラムの状態を直立状態(初期状態)にする。

[演習課題]

(1)から (3) のそれぞれについて、画像と同じ姿勢を作成してください。



(1)



(2)



(3)

2 章 逐次（ちくじ）実行，並列（へいれつ）実行

```
pic.R("LUA", -140)
```

と入力して実行ボタンを押しましょう。はい。左腕が上がりました。



ではこの命令の-140 のあとに","（カンマ）を挟み、さらに 1 と記述しましょう。以下ようになります。そして、実行ボタンを押しましょう。

```
pic.R("LUA", -140, 1)
```

どうなりましたか？徐々に腕が上がりました。これは 1 秒間かけて左上腕を関節点中心に反時計周りに-140 度回転するという意味です。言い換えると時計回りで 140 度という意味です。では、さらにこれから、","（カンマ）を挟んで 3 と記述して実行ボタンを押しましょう。

```
pic.R("LUA", -140, 1, 3)
```

プログラムの実行は実行ボタンが押された瞬間から始まりますが、この場合しばらくは回転せず 3 秒後から 1 秒かけて反時計周りに 140 度回転しました。

前は、命令 R は 2 つの引数を持つと紹介しましたが、実は、命令 R は最大 4 つまで引数を持つことができます。実際の命令 R の仕様は以下の通りです。

命令の表記	処理
<code>pic.R(arg1, arg2, arg3, arg4)</code>	<code>arg4</code> 秒後に <code>arg1</code> で指定される体の部位を反時計回りに <code>arg2</code> 度だけ <code>arg3</code> 秒かけて支点を中心に等速回転する。 <code>arg4</code> が省略された時は、 <code>arg4</code> に 0 が、 <code>arg3</code> , <code>arg4</code> の両方が省略された時はいずれも 0 が入力されているものとして取り扱う。

では次に以下の 2 行からなるプログラムを記述して実行してみましょう。

```
pic.R("LUA", -140, 1)
pic.R("RUA", 140, 1)
```



1 秒間かけて右図のように両腕を同時に上げるアニメーションが再生されます。

では、左腕が上げ終わってから右腕を上げるようにするにはどうすればよいでしょう。そのための命令として、RW (Rotate Wait: 回転待ち) 命令があります。先ほどのプログラムの命令名 R のところを RW に変えて実行してみてください。つまり以下の通りです。

```
pic.RW("LUA", -140, 1)
pic.RW("RUA", 140, 1)
```



RW 命令は R 命令と同じですが、「回転が終了するまで次の命令は実行されない。」という意味の命令です。

命令の様式	処理
<code>pic.RW(arg1, arg2, arg3)</code>	<code>arg1</code> で指定される体の部位を反時計回りに <code>arg2</code> 度だけ <code>arg3</code> 秒かけて支点を中心に等速回転する。回転が終了するまで次の命令は実行されない。

一方、R 命令は、「次の命令も同時に実行される。」という違いがあります。なので、R 命令では両腕が同時に上がりました。R 命令は、「次の命令も同時に実行される。」という注意しなければいけません。例えば、

```
pic.R("LUA", -140, 1)
pic.RW("LUA", 140, 1)
```

という命令を実行しても人型ピクトグラムは何も反応しません。これは、左上腕を反時計回りに 140 度 1 秒間で回転する命令と、左上腕を反時計回りに-140 度 1 秒間で回転する命令が同時に実行されるため、実際には両方が相殺されるからです。では、次に

```
pic.R("LUA", 40, 1)
pic.R("LUA", 40, 1)
pic.R("LUA", 40, 1)
```

という命令を実行するとどうなるでしょう？これは `pic.R("LUA", 120, 1)` と同一になります。

一方,

```
pic.RW("LUA", 40, 1)
pic.RW("LUA", 40, 1)
pic.RW("LUA", 40, 1)
```

という命令を実行するとどうなるでしょう？これは `pic.RW("LUA", 120, 3)` と同一になります。

このように R 命令と RW 命令をうまく組み合わせることで、人型ピクトグラムに対する様々なアニメーションが可能となります。

次に平行移動してみましょう。座標は **XY** 座標系（**x** 方向と **y** 方向の値、両方を組み合わせて位置を表現する）です。横方向が **x** 座標で左端の-320 から右端の 320 まで、縦方向が **y** 座標で上端の-320 から下端の 320 までをとります。つまり、中心が (0,0)、左上が (-320,-320)、右上が (320,-320)、左下が (-320,320)、右下が (320,320)、つまり **x** 軸正方向が右、**y** 軸正方向が下となります。数学の座標軸と **y** 軸だけ逆方向なので注意して下さい。画面上部の定規アイコンの右のチェックボックスをオンにすると座標系が表示されますので、最初のうちはこの座標系を表示しながら命令を実行すると良いでしょう。



(←画面上部の定規アイコンの右のチェックボックスをオンにする)

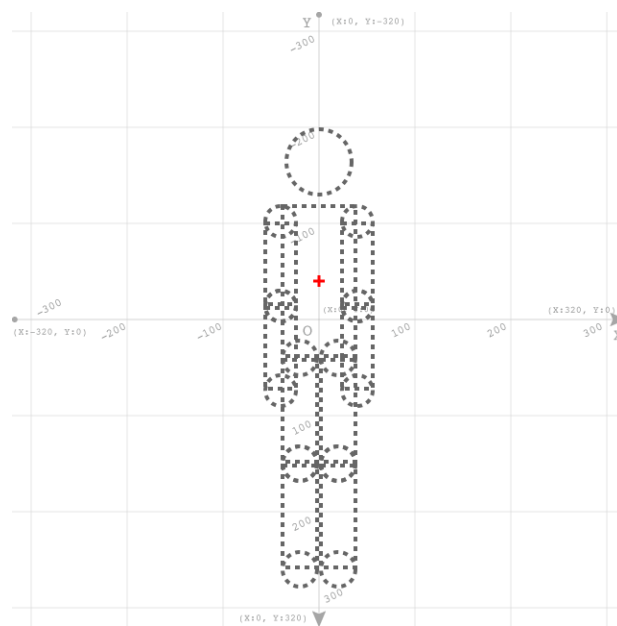


図 座標系を表示した場合の人型ピクトグラム表示領域

ピクトグラムは **M** 命令または **MW** 命令を用いて移動できます。平行移動についても **W** を記述するか否かで、次の命令も同時に実行するか、並行移動が終了するまで次の命令が実行されないかが決まります。

命令の様式	処理
<code>pic.M(arg1, arg2, arg3, arg4)</code>	<code>arg4</code> 秒後に <code>arg3</code> 秒かけて x 軸正方向に <code>arg1</code> ピクセル, y 軸正方向に <code>arg2</code> ピクセルだけ全体を等速直線移動する。 <code>arg4</code> が省略された時は, <code>arg4</code> に 0 が, <code>arg3</code> , <code>arg4</code> の両方が省略された時はいずれも 0 が入力されているものとして取り扱う。
<code>pic.MW(arg1, arg2, arg3)</code>	<code>arg3</code> 秒かけて x 軸正方向に <code>arg1</code> ピクセル, y 軸正方向に <code>arg2</code> ピクセルだけ全体を等速直線移動する。直線移動が終了するまで次の命令は実行されない。

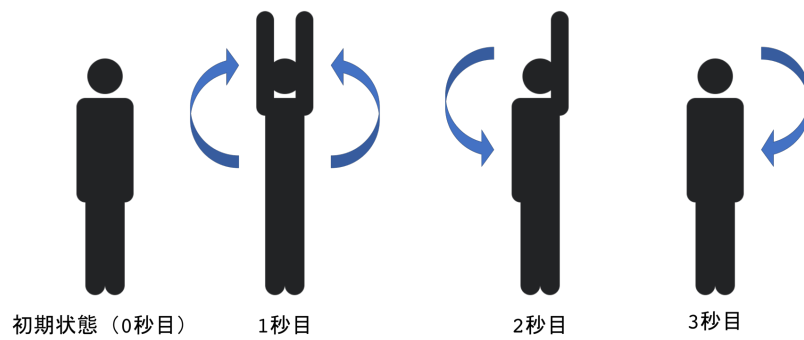
[演習課題]

(1) 次のようなアニメーションを作成してください.

0 秒目から 1 秒かけて両腕を上げる.

1 秒目から 1 秒かけて左腕を下ろす.

2 秒目から 1 秒かけて右腕を下ろす.



(2) アニメーションを使った自由作品を作成してみましょう.

3 章 似たような処理をまとめる 繰返し処理

```
pic.RW("LUA", -140, 1)
```

と入力して実行ボタンを押しましょう。はい。左腕が上がりました。

では次に、手を振ってみましょう。友達と別れる時を想像してみてください。

```
pic.RW("LUA", -140, 1)
pic.RW("LLA", -60, 0.3)
pic.RW("LLA", 60, 0.3)
pic.RW("LLA", -60, 0.3)
pic.RW("LLA", 60, 0.3)
pic.RW("LLA", -60, 0.3)
pic.RW("LLA", 60, 0.3)
```



3 回左前腕 (LLA) を左右に振ることができました。10 回 20 回振るようにもできます。ただ、プログラムがとても長くなってしまいますし、プログラムを見て何回振っているのかをすぐ確認することも難しくなります。そこで繰り返しの処理を書く方法を学んでみましょう。使う命令は以下の通りです。

命令の表記	処理
<code>for i in range(arg1):</code>	対応する命令群を <code>arg1</code> 回繰り返す。

繰返しを使うと以下のように書くことができます。

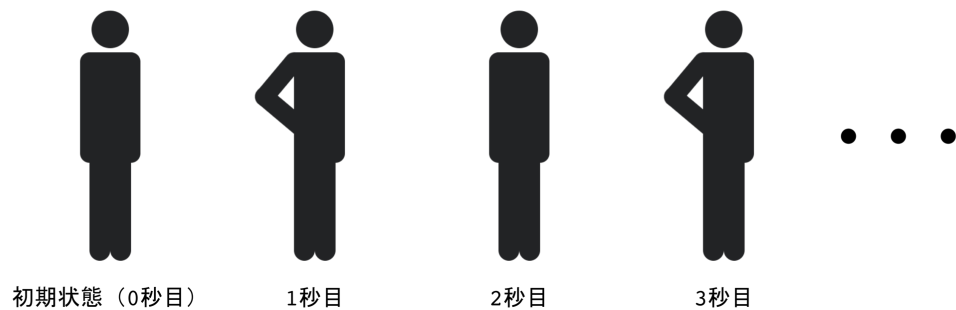
```
pic.RW("LUA", -140, 1)
for i in range(3):
    pic.RW("LLA", -60, 0.3)
    pic.RW("LLA", 60, 0.3)
```

繰り返す対象の命令は 1 段（半角スペース 4 個分）字下げします。ここでは、

`pic.RW("LLA", -60, 0.3)` と `pic.RW("LLA", 60, 0.3)` が繰り返す命令になります.

[演習問題]

- (1) 次のようなアニメーションを作成して下さい. ただし 繰り返し文を使って下さい.
1 秒かけて左腕を曲げて, 続けて 1 秒かけて再び左腕を伸ばすということを 10 回繰り返す.



- (2) 繰り返しを使った作品を自由に作成してみましょう.

第 4 回 体の部位を動かして絵を描こう

Picthon(ピクソン)では、人型ピクトグラムの体の部位を動かすことで絵を描くことができます。まずは、下のプログラムを実行してみましょう。

```
pic.pen_hold("LH") # 左手にペンを持つ
pic.R("LUA", 360, 1) # 円を描く
```

線画は、ペンで描きます。そのペンを持ったり離したりできます。1行目の `pic.pen_hold("LH")` は、左手にペンを持つという命令です。ペン関係の命令の様式は以下の通りです。ペンを持つ、放す体の部位は下の図に示すように、いくつか指定できます。上のプログラムで `#` は行のそれ以降がコメント（人間がわかりやすく理解するためのメモ書き）であることを示しています。ですので実習の時は `"#"` および `"#"` 以降の文字を入力する必要はありません。

命令の様式	処理
<code>pic.PEN_HOLD(arg1)</code>	ペンを持つ。ペンを持つ体の部位の名称を <code>R,RW</code> 命令と同様の表記で <code>arg1</code> に指定できる。 <code>arg1</code> が省略された場合は <code>BODY</code> が記述されているものと見なされる。
<code>pic.PEN_RELEASE(arg1)</code>	ペンを離す。ペンを持つ体の部位の名称を <code>R,RW</code> 命令と同様の表記で <code>arg1</code> に指定できる。 <code>arg1</code> が省略された場合は <code>BODY</code> が記述されているものとみなされる。
<code>pic.PENW(arg1)</code>	ペンの太さ（幅）を <code>arg1</code> にする。初期値は 15。

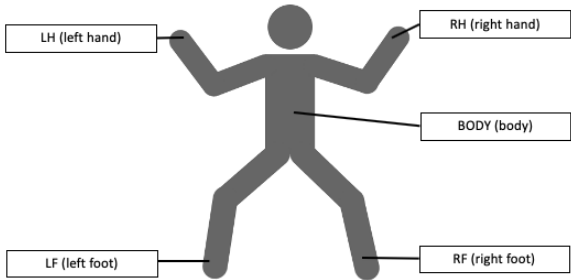
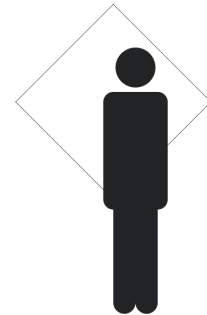


図 ペンを持つことができる位置の名称

では四角形を書いてみましょう.

```
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
for i in range(4):      # 4 回繰り返す
    pic.RW("LUA",90,0)
```

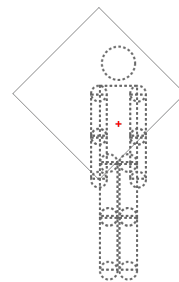


人型ピクトグラムで線画を描くときに、人型ピクトグラム自身のせいで描いている線画の概形がわかりにくくなることがあるので、人型ピクトグラムを透明にする **SK** 命令もあります. 透明からまた戻すときは、**N** 命令を実行してください. また、これまでに描いた図形を消す場合は、**CS** (Clear Screen) 命令を使います.

命令の様式	処理
<code>pic.SK()</code>	スケルトンモード (Skeleton mode) に変更する。
<code>pic.N()</code>	ノーマルモード (Normal mode) に変更する。
<code>pic.CS()</code>	ペンによって描画された図形を消去する。

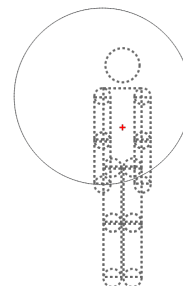
先ほどのプログラムの 1 行目に `pic.SK()` を挿入しました. 人型ピクトグラムが透明になるので、描いた線画が見やすくなります.

```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
for i in range(4):
    pic.RW("LUA",90,0)
```



5 行目の最後の 0 を 1 にしてみましょう.

```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
for i in range(4):
    pic.RW("LUA",90,1)
```



今度は、円になりました。線画は人型ピクトグラム移動の履歴を描きます。よって普通に回転すれば、その履歴は円になります。

ただし、時間が 0 の時は、瞬間移動です。Picthon（ピクソン）では瞬間移動した場合は、移動元と移動先を両端とする線分（直線）を描きます。よって上の例では四角形が書けるのです。

次に 5 行目の RW を R に変更してみましょう。

```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
for i in range(4):
    pic.R("LUA",90,0)
```

何も線画が描かれなくなりました。これは、次の 2 つのルールがあるからです。

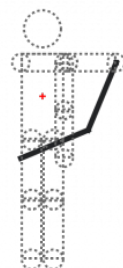
(1) 時間 0 の R 命令、M 命令は、元の位置と、R 命令、M 命令からなる複数の命令の動きを全て実行したあとの位置を両端とする線分を描画します。

(2) 時間 0 の RW 命令、MW 命令は、元の位置とその命令を実行したあとの位置を両端とする線分を描画します。

この違いを例に示します。

```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
pic.RW("LUA", 45)
```

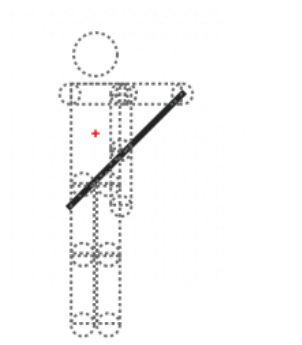
は右のようになります。左腕の初期位置から、左上腕を反時計回りに 45 度回転した位置まで線分を描きます。さらに左上腕を反時計回りに 45 度回転した位置まで別の線分を描きます。



```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
```

```
pic.R("LUA", 45)
pic.RW("LUA", 45)
```

は右のようになります。左腕の初期位置から，左上腕を反時計回りに $90 (=45+45)$ 度回転した位置まで線分を描きます。



よって先ほどの例は何も描きません。なぜなら，繰り返しを展開すると

```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
pic.R("LUA", 90, 0)
pic.R("LUA", 90, 0)
pic.R("LUA", 90, 0)
pic.RW("LUA", 90, 0)
```

となりますが，これは，

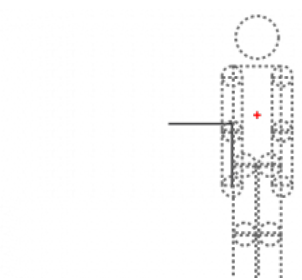
```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
pic.RW("LUA", 360, 0)
```

と等しいからです。

同様に，

```
pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
pic.MW(100, 0)
pic.MW(0, 100)
```

は右のようになりますが，



```

pic.SK()
pic.PENW(1)
pic.PEN_HOLD("LH")
pic.M(100, 0)
pic.MW(0, 100)

```

は右のようになります。

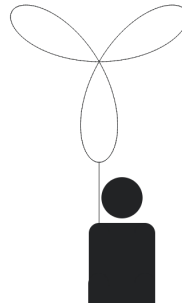


ピクトグラムの体の部位を動かす際と同様，**R**，**RW**，**M**，**MW** 命令をうまく使い分けることで，様々な線画を描くことができます．例えば，下は三つ葉のクローバーです．

```

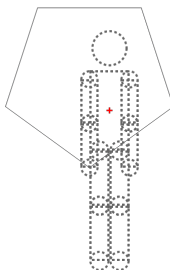
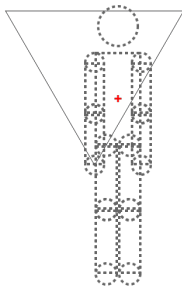
pic.PEN_HOLD("LH")
pic.PENW(1)
pic.R("LUA", 360, 5)
pic.RW("LLA", -1080, 5)
pic.MW(0, 300)

```

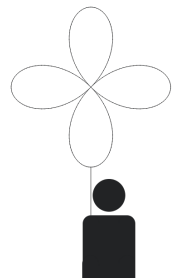


[演習課題]

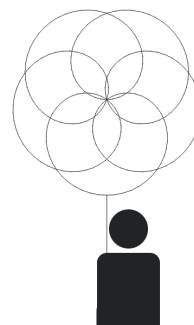
(1) 正三角形，正五角形をそれぞれ描いてみましょう．



(2) 三つ葉のクローバーのプログラムを変更して，幸せを呼ぶ四つ葉のクローバーを描いてみましょう．



- (3) 三つ葉のクローバーのプログラムのいずれかの命令のある引数を一箇所変えるだけで，右のようなお花を描くことができます．やってみましょう．

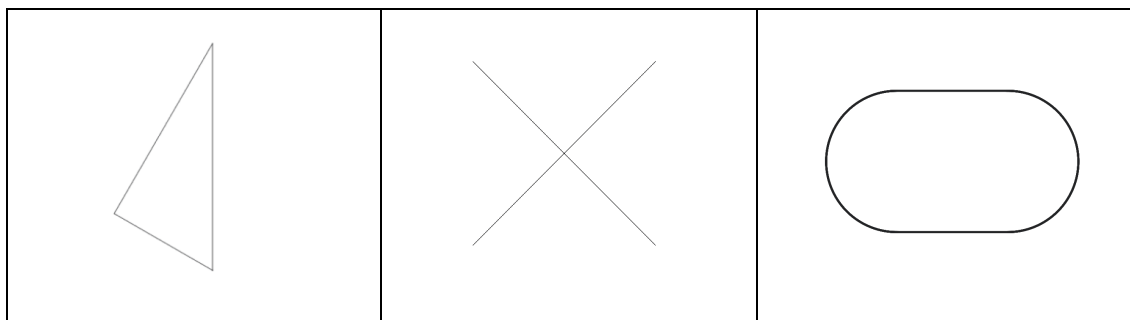


- (4) 次の図形を描いてみよう

(A) 内角がそれぞれ 90 度，
60 度， 30 度の直角三角形

(B) バツマーク

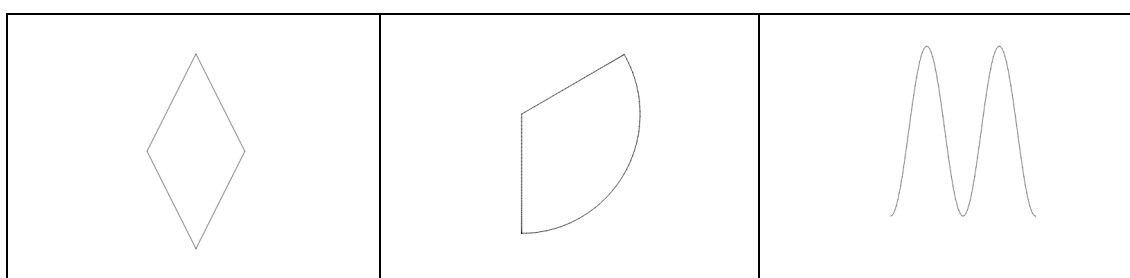
(C) グラウンド



(D) ひし形

(E) 中心角が 120 度の扇型

(F) サインカーブ



5 章 分岐を使って異なった処理をする

日常生活において、人は条件によって異なった意思決定をします。

例えば、「もし、明日晴れならばピクニックに行こう」「もし、財布の中に 5000 円以上あるなら買おう」などです。つまり条件によって実行する命令を変えたいときです。その場合は、`if` 命令を使います。

命令の様式	処理
<code>if exp1:</code>	もし 条件式 <code>exp1</code> が真ならば対応する命令群を実行する。

`if` 命令の引数には比較演算子を使った条件式を記述します。比較演算子には以下のものがあります。

比較演算子の様式	評価
<code>A > B</code>	A が B より 大きい。
<code>A >= B</code>	A が B より 大きい か 等しい。
<code>A < B</code>	A が B より 小さい。
<code>A <= B</code>	A が B より 小さい か 等しい。
<code>A == B</code>	A と B が 等しい。
<code>A != B</code>	A と B が 等しくない。

例えば、以下の通りです。`for` 文と同様に、`if` の条件式が真のときに実行される命令群は 4 文字分インデント（字下げ）します。

```
pic.RW("LUA", -140, 1)
if random.random() < 0.5:
    pic.RW("LLA", -60, 0.3)
    pic.RW("LLA", 60, 0.3)
```

ここで、`random.random()` は 0 以上 1 未満の中からランダムに値を返します。

つまり、`random.random() < 0.5` は `{}` の中の命令群が 50% の確率で実行されます。

.

`for` 文を入れ子にした場合と同様、`if` 文と `for` 文が組み合わせられた場合も、インデント

トの文字数は 4 文字ずつ増えていきます.

```
pic.RW("LUA", -140, 1)
if random.random() < 0.3:
    for i in range(3):
        pic.RW("LLA", -60, 0.3)
        pic.RW("LLA", 60, 0.3)
```

これは, 30%の確率で手を 3 回振ります. もう少し複雑な条件を記述してみましょう.

命令の様式	処理
<code>if exp1:</code>	もし 式 <code>exp1</code> が真ならば対応する命令群を実行する.
<code>elif exp2:</code>	もし対応する先述の <code>if</code> または <code>elif</code> の条件が全て満たされなくて, かつ条件式 <code>exp2</code> が真ならば対応する命令群を実行する.
<code>else:</code>	もし対応する先述の <code>if</code> または <code>elif</code> の条件が全て満たされない場合, 対応する命令群を実行する.

例えば下のプログラムは, 左股, 右腕, 左腕のいずれかをそれぞれ, 30%, 35% ($(1-0.3) \times 0.5$), 35% ($(1-0.3) \times (1-0.5)$) の確率で動かすことを 20 回繰り返します.

```
for i in range(20):      # 20 回繰り返す
    if random.random() < 0.3 # 30%の確率で
        pic.RW("LUL", 90, 0.2)
        pic.RW("LUL", -90, 0.2)
    elif random.random() < 0.5: # それ以外で 50%の確率で
        pic.RW("RUA", 90, 0.2)
        pic.RW("RUA", -90, 0.2)
    else: # それ以外で
        pic.RW("LUA", 90, 0.2)
        pic.RW("LUA", -90, 0.2)
```

[演習課題]

第 4 回で習った体の部位で図形を描くというのがありました。ランダムに動く人型ピクトグラムの特定の部位にペンを持たせて、ランダムな図形を描いてみましょう。

6章 正しく伝える難しさを知る -ピクトグラムデザイン-

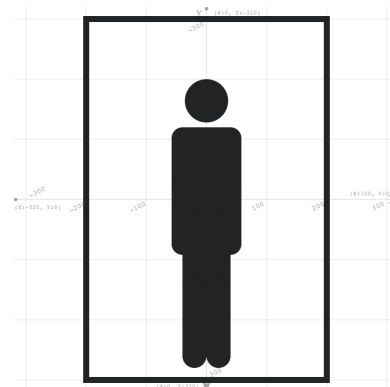
これまで、自由な発想で様々な作品を作成してきたと思います。今回は、社会や身の回りに役立つピクトグラムというのを作成してみましょう。下のピクトグラムは、いずれも安全図記号で指定されている図例です。さらに禁止、注意、指示、安全の4項目に関するピクトグラムデザインのガイドラインも策定されています。通常、世の中に広く普及しているピクトグラムは作成ガイドラインに則ってデザインされています。ピクトグラムで大切な事は誰にでも正しく伝わるという事なのです。ピクトグラミングでは通常のモードに加え、禁止、注意、指示、安全用のピクトグラムを作るための6つのモードを備えています。



命令の様式	処理
<code>pic.P()</code>	禁止モード (Prohibit mode) に変更する。
<code>pic.A()</code>	注意モード (Attention mode) に変更する。
<code>pic.I()</code>	指示モード (Instruction mode) に変更する。指示モード中に描画した線画の色は人型ピクトグラムと同じ白となる。
<code>pic.S()</code>	安全モード (Safety mode) に変更する。安全モード中に描画した線画の色は人型ピクトグラムと同じ緑色となる。
<code>pic.SG()</code>	安全緑モード (Safety Green mode) に変更する。安全緑モード中に描画した線画の色は人型ピクトグラムと同じ白色となる。
<code>pic.SR()</code>	安全赤モード (Safety Red mode) に変更する。安全赤モード中に描画した線画の色は人型ピクトグラムと同じ白色となる。
<code>pic.N()</code>	ノーマルモード (Normal mode) に変更する。

座標を指定して線を描く

4 章で、人型ピクト그램の部位にペンを持たせて、移動の軌跡で線画を描くことを学びましたが、右の図のように、描く図形によっては、座標を直接指定して線を描くのが簡単です。そこで、Picthon（ピクソン）では、線分の両端の座標を指定して描く **L**, **LW** 命令というのが用意されています、仕様は以下の通りです。



命令の様式	処理
<code>pic.L(arg1,arg2,arg3,arg4,arg5)</code>	座 標 (<code>arg1,arg2</code>) から 座 標 (<code>arg3,arg4</code>) まで <code>arg5</code> 秒かけて線分を描く. <code>arg5</code> が 省略された時は, <code>arg5</code> に 0 が入力されているものとして扱う.
<code>pic.LW(arg1,arg2,arg3,arg4,arg5)</code>	座 標 (<code>arg1,arg2</code>) から 座 標 (<code>arg3,arg4</code>) まで <code>arg5</code> 秒かけて線分を描く. 線分の描画が終了するまで次の命令は実行されない. <code>arg5</code> が 省略された時は, <code>arg5</code> に 0 が入力されているものとして扱う.
<code>pic.O(arg1,arg2,arg3,arg4,arg5)</code>	中心座標 (<code>arg1,arg2</code>), 幅 <code>arg3</code> , 高さ <code>arg4</code> , 中心座標を中心に反時計回りに <code>arg5</code> 度回転した楕円を描く. <code>arg5</code> が 省略された時は, <code>arg5</code> に 0 が入力されているものとして扱う.

よって、例えば、`pic.L(100, -150, 200, 300)` は座標 (100, -150) と座標 (200, 300) を両端とする線分を（一瞬で）描きます。 `pic.LW(50, 30, 100, 30, 1)` は、座標 (50, 30) から座標 (100, 30) へ向けて 1 秒かけて線分を描きます。次の命令は、線分を描き切った後に実行されます。

描く線の太さや線種も変更することができます。

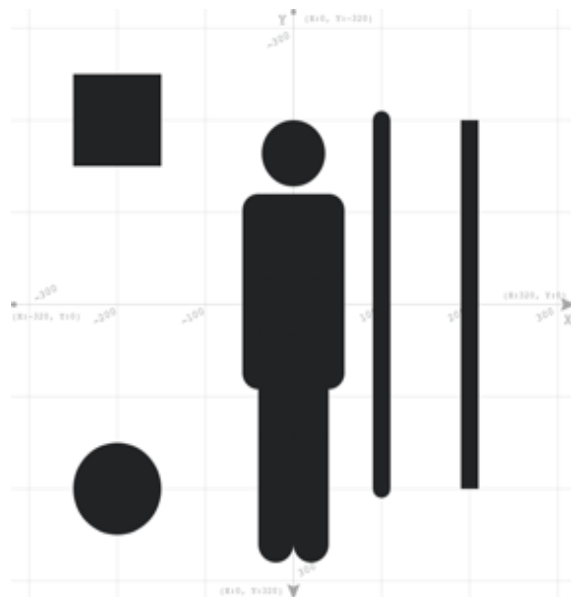
命令の様式	処理
<code>pic.PEN_SQUARE()</code>	以後描画する線の両端の形状を四角にする。
<code>pic.PEN_ROUND()</code>	以後描画する線の両端の形状を半円にする。
<code>pic.PEN_BUTT()</code>	以後描画する線の両端の形状を無しにする。
<code>pic.PEN_NORMAL()</code>	以後描画する線の線種を実線にする。
<code>pic.PEN_ERASE()</code>	以後描画する線の線種を消線にする。
<code>pic.PEN_XOR()</code>	以後描画する線の線種を反転線（すでに描かれていた部分は消し、そうでない部分は描く）にする。

線の太さや線の種類を変更して描画した例を下に示します。

```

pic.PENW(20)
pic.PEN_BUTT()
pic.L(200,-200,200,200)
pic.PEN_ROUND()
pic.L(100,-200,100,200)
pic.PENW(100)
pic.PEN_SQUARE()
pic.L(-200,-200,-200,-200)
pic.PEN_ROUND()
pic.L(-200,200,-200,200)

```



ピクトグラムを作ろう

さてこれらは，社会の中でよく見かけるピクトグラムの例です．



人型ピクトグラムにポーズをとらせて，伝えたい情報を正しく伝えることができるように，色付きのマークをつけて，さらに線画を付け加えてみましょう．

さて，世の中に溢れるピクトグラムはポスターなど紙媒体上で提示されているので基本は画像（静止画）です．一方最近では，デジタルサイネージ（電子掲示板）の発達により，街中でもアニメーションのピクトグラムを提示させることができるように技術的にはなっています．またスマートフォンなどは位置情報や無線によって，状況に応じて画面上に何らかの表示をすることができるようになっているので，静止画や動画のピクトグラムを表示させて，注意喚起や情報提供をすることができるでしょう．

ピクトグラミングは，静止画だけではなく動画（アニメーション）のピクトグラムを作成することができます．ぜひ，単なる静止画のピクトグラムではなく，オリジナルのアニメーションピクトグラムを作成してみましょう．

